|  |
| --- |
| 沈 楠的状态报告 |

2019.10.8 – 2019.10.11

# 工作日志

|  |  |
| --- | --- |
| 周二 | 基于缩放因子的振动视觉探测对照组实现 |
| 周三 | IMM\_KF算法修正 |
| 周四 | 帮徐峰修改论文 |
| 周五 | 帮徐峰修改论文以及视觉探测算法优化 |

# 研究进展、结果

***视觉处理结果***

******

视觉目前能够准确恢复波形，但是目前算法存在一些小的阶跃问题，目前正在修正。

***目前几种振动探测和波形恢复算法进展***



IMM算法目前可以探测振动，以及恢复波形，但是在振动初期波形无法恢复，主要原因振动不是自由振动。

SIFS算法，分段积分存在漂移；SIFS-Detrending可以去除趋势信息，但在积分段的起始位置和结束位置存在一定的变形。

Vision可以很好的恢复波形，即使在振动初期。目前还存在阶跃问题和分辨率问题。

# 下周工作安排

* 解决视觉波形恢复的阶跃问题
* 寻找IMM-KF中起始位置无法恢复的解决方案
* 推进试验

# 近期工作目标

* 融合算法试验及融合算法
* GNSS相关新的研究角度探索